

**LEMBAR  
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW  
KARYA ILMIAH : JURNAL ILMIAH**

Judul Artikel : **Dynamic Modeling Of A Single-Link Flexible Manipulator Robot With Translational And Rotational Motions**

Penulis Artikel Ilmiah : **A. N. Dermawan Dermawan 1,2\* ,Hammada Abbas 1,Rafiuddin Syam 1, Zulkifli Djafar 1 And Abdul Kadir Muhammad 2**

Identitas Jurnal Ilmiah : a. Nama Jurnal : **IUM Engineering Journal, Vol. 21, No. 1, 2020, (Received: 26th August 2019; Accepted: 27th November 2019; Published on-line: 20th January 2020),**  
 b. Nomor/Volume/Hal : **Vol. 21, No. 1, 2020, 228 - 239 (12)**  
 c. Edisi (bulan/tahun) : **Published on-line: 20th January 2020**  
 d. Penerbit : **Faculty of Engineering International Islamic University Malaysia (IIUM Press).**  
 e. Jumlah Halaman : **228 - 239 (12)**

Kategori Publikasi Ilmiah (beri  pada kategori yang tepat)

Jurnal Ilmiah Internasional Bereputasi  
 Jurnal Ilmiah Internasional  
 Jurnal Ilmiah Nasional Terakreditasi  
 Jurnal Ilmiah Nasional tidak Terakreditasi  
 Jurnal Ilmiah Nasional Terindeks DOAJ dll.

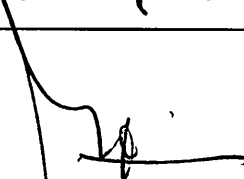
**I. Hasil Penilaian Validasi**

No.	ASPEK	URAIAN/ KOMENTAR PENILAI
1	Indikasi Plagiasi	<i>Tidak terindikasi</i>
2	Linearitas	<i>Linear dgn bidang 1/2 m</i>

**II. Hasil Penilaian Peer Reviewer:**

Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah (isikan di kolom yang sesuai)					Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional Bereputasi	Internasional	Nasional Terakreditasi	Nasional Tidak Terakreditasi	Nasional Terindeks DOAJ dll.	
Kelengkapan dan Kesesuaian unsur isi Jurnal (10%)	<i>10</i>					<i>0,4</i>
Ruang lingkup dan kedalam pembahasan (30%)	<i>29</i>					<i>1,16</i>
Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)	<i>29</i>					<i>1,16</i>
Kelengkapan unsur dan kualitas penerbit (30%)	<i>28</i>					<i>1,12</i>
Total = (100%)	<i>96</i>					<i>3,84</i>
Kontribusi Pengusul (Penulis Pertama/ Anggota Utama)	<i>Anggota penulis.</i>					
<b>KOMENTAR/ ULASAN PEER REVIEW</b>						
Kelengkapan dan Kesesuaian unsur:	<i>Kelengkapan unsur dan pembahasan sesuai format, lengkap.</i>					
Ruang lingkup dan kedalam pembahasan:	<i>Ruang lingkup T. Mesin, kedalaman pembahasan lengkap.</i>					
Kecukupan & kemutakhiran data & Metodologi:	<i>Kemutakhiran data dan metodologi, serta lengkap dan sesuai.</i>					
Kelengkapan Unsur & Kualitas Penerbit:	<i>Jurnal Internasional dgn ISSN, P.3, S7R.0.13</i>					

Makassar,  
Penilai 1



Prof. Dr. Ir. Ony Suryono Sutresman, MT  
 NIP 19520607 197802 1 001  
 Unit Kerja : Fakultas Teknik Universitas Hasanuddin  
 Bidang Ilmu : Teknik Mesin  
 Jabatan Pangkat : Guru Besar

LEMBAR  
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW  
KARYA ILMIAH : JURNAL ILMIAH

Judul Artikel : **Dynamic Modeling Of A Single-Link Flexible Manipulator Robot With Translational And Rotational Motions**  
 Penulis Artikel Ilmiah : **A. N. Dermawan Dermawan 1,2\* ,Hammada Abbas 1,Rafiuddin Syam 1, Zulkifli Djafar 1 And Abdul Kadir Muhammad 2**

Identitas Jurnal Ilmiah : a. Nama Jurnal : **IJUM Engineering Journal, Vol. 21, No. 1, 2020, (Received: 26th August 2019; Accepted: 27th November 2019; Published on-line: 20th January 2020),**  
 b. Nomor/Volume/Hal : **Vol. 21, No. 1, 2020, 228 - 239 (12)**  
 c. Edisi (bulan/tahun) : **Published on-line: 20th January 2020**  
 d. Penerbit : **Faculty of Engineering International Islamic University Malaysia (IJUM Press),**  
 e. Jumlah Halaman : **228 - 239 (12)**

Kategori Publikasi Ilmiah (beri  pada kategori yang tepat)

Jurnal Ilmiah Internasional Bereputasi  
 Jurnal Ilmiah Internasional  
 Jurnal Ilmiah Nasional Terakreditasi  
 Jurnal Ilmiah Nasional tidak Terakreditasi  
 Jurnal Ilmiah Nasional Terindeks DOAJ dll.

**I. Hasil Penilaian Validasi**

No.	ASPEK	URAIAN/ KOMENTAR PENILAI
1	Indikasi Plagiasi	Tidak terindikasi plagiat
2	Linearitas	Masih dalam bidang konstruksi mesin

**II. Hasil Penilaian Peer Reviewer:**

Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah (isikan di kolom yang sesuai)					Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional Bereputasi	Internasional	Nasional Terakreditasi	Nasional Tidak Terakreditasi	Nasional Terindeks DOAJ dll.	
Kelengkapan dan Kesesuaian unsur isi Jurnal (10%)	4					3.8
Ruang lingkup dan kedalam pembahasan (30%)	12					11.4
Kecukupan dan kemutahiran data/informasi dan metodeologi (30%)	12					10.8
Kelengkapan unsur dan kualitas penerbit (30%)	12					12
Total = (100%)	40					38
Kontribusi Pengusul (Penulis Pertama/ Anggota Utama)	Penulis pembantu (4 penulis pembantu)					3.8

**KOMENTAR/ ULASAN PEER REVIEW**

Kelengkapan dan Kesesuaian unsur:	Penulisan sudah sesuai dengan format, lengkap dan sistematis
Ruang lingkup dan kedalam pembahasan:	Masih dalam bidang penulis (Teknik Konstruksi Mesin) dan rujukan teori yang digunakan sangat sesuai
Kecukupan & kemutahiran data & Metodologi:	Menampilkan hasil tanpa data pembandingan
Kelengkapan Unsur & Kualitas Penerbit:	Jurnal memiliki ISSN dan konsisten

Makassar,  
Penilai 2



Prof. Dr. -Ing. Wahyu H. Piarah, MSME  
 NIP 19600302 198609 1 001  
 Unit Kerja : Fakultas Teknik Universitas Hasanuddin  
 Bidang Ilmu : Teknik Mesin  
 Jabatan Pangkat : Guru Besar